Préparation : constituants des servomoteurs

1. D’où vient le nom servomoteur ?

1. De quoi est composé un servomoteur (4 ou 5 composants principaux) ?

1. Combien de fils possède-t-il et quel est leur rôle ?

1. Qu’utilise le servomoteur pour gérer la position du bras du servomoteur, pour le maintien de la position ?

## La commande d’un servomoteur : le signal de commande

* *Cocher les bonnes réponses.*

1. Le signal de commande (consigne de position) du servomoteur est de type :

PPM 🞏 MLT 🞏 PWM 🞏 I2C 🞏

1. Une consigne de position à 90° correspond à une durée à l’état Haut de :

1ms 🞏 1,5ms🞏 2ms 🞏 20ms 🞏

1. Une consigne de position de 45° correspond à une durée à l’état Haut de :

10ms 🞏 1,25ms🞏 2.25ms 🞏 1.75ms 🞏